

첨단수송기계설계 및 제어 연구실

# 기계공학종합설계 인원 모집



- 연구 기간 : 2024.01 ~ 2024.08 기계공학종합설계(이철희 교수님)
- 연구 목적 : 그리퍼 설계와 카메라 장착 그리고 딥러닝을 활용하여 실시간으로 물체를 감지하고 6 DOF 로봇 팔을 제어하는 것이다. 이를 위해 물체의 자세를 추정하는 알고리즘을 개발하여 정확한 그립 후 물체이동을 가능하게 하는 것이 목적이다.
- 연구 주요 내용
  - ✓ 물체 그립을 위한 2핑거 그리퍼 설계 및 카메라 장착
  - ✓ 6D 자세 추종을 위해 딥러닝을 이용한 물체 인식
  - ✓ 영상 처리 데이터에 따른 로봇 팔 제어 알고리즘 개발
- 모집 인원 : 0명
- 모집 대상 : 3, 4학년 학생 중 학부연구생과 기계공학종합설계 수강에 관심 있는 인원
- 신청기간 : 공고일 ~ 1월 7일까지
- 비고 : 레인보우로보틱스 교육 2일 제공
- 문의
  - ✓ 실험실 홈페이지 : <https://avdclab.inha.ac.kr>
  - ✓ 조교 : [sanguk.avdc@gmail.com](mailto:sanguk.avdc@gmail.com) (추상욱)



사용 로봇 : RAINBOW ROBOTICS RB3-730